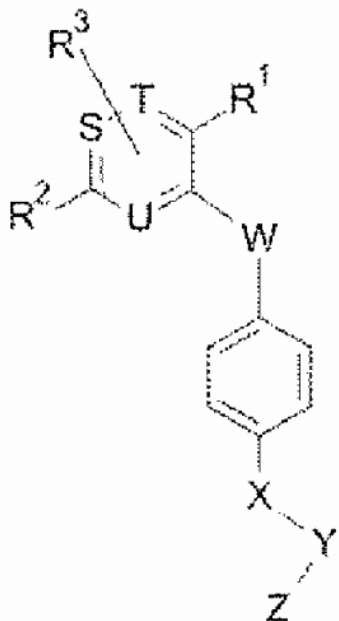


## 医薬

## 骨形成促進作用があり安全性の高い化合物

発明の名称	新規芳香族化合物およびその用途		
出願人/権利人	京都薬品工業株式会社	発明者	白波瀬 弘明、高橋 健司、庄子 幸倫、武田 滋充
出願日	平成26年8月29日	出願番号	2015-534337
公開番号	WO2015/030189	特許番号	6484555
法的状態	登録中		

## 代表図



## 発明の概要

安全性が高く、骨形成促進作用と骨吸収抑制作用のある化合物

## 特徴

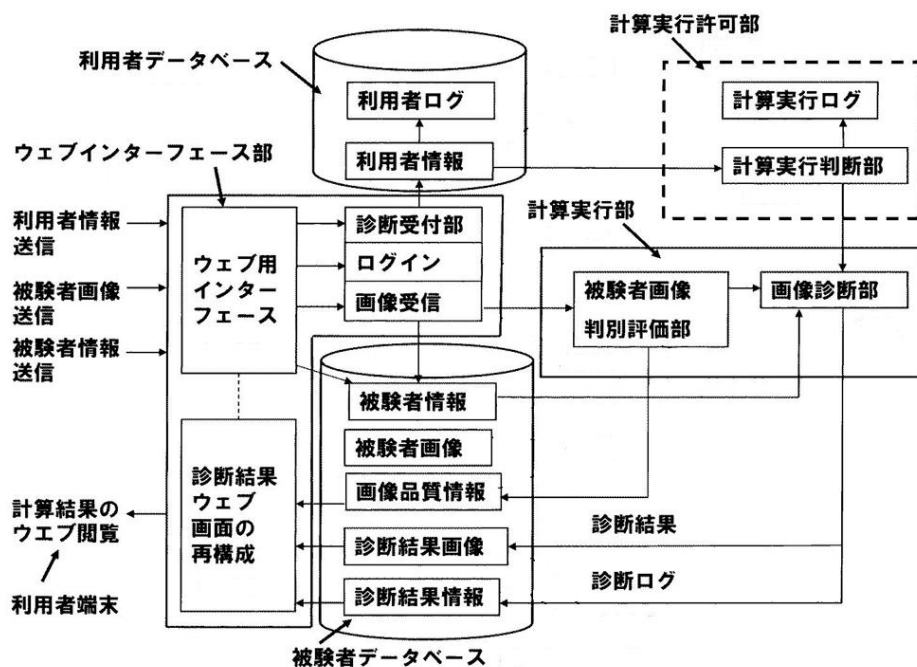
骨形成促進作用があり、安全性が高く経口投与が可能な新規な低分子化合物である。具体的には骨代謝に関連する疾患、例えば、骨粗鬆症、線維性骨炎(副甲状腺機能亢進症)、骨軟化症、ページェット病、慢性関節リウマチ、変形性関節炎などの予防又は治療のために有用な化合物又はその薬理上許容される塩である。哺乳動物(特に人間)に投与する場合には、全身的又は局所的に、経口又は非経口で投与できる。また、投与方法に応じて適当な形態を選択し、通常用いられている各種製剤の調製法によって製造できる。

関連分野

ケミカル、医療・保健衛生

発明の名称	癌等の遠隔診断用複合サーバ装置、癌等の遠隔診断方法および遠隔診断プログラム		
出願人/権利人	有限会社ワッツ	発明者	金子 俊和
出願日	平成29年8月21日	出願番号	2017-158903
公開番号	2019-36255	特許番号	-
法的状態	出願中		

## 代表図



## 発明の概要

画像解析診断と被験者画像の品質評価による癌等の総合的な遠隔診断プログラム。

## 特徴

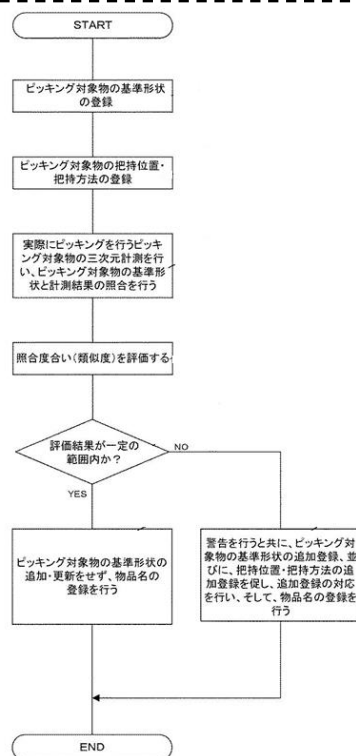
染色済みの病理スライド画像をサーバ側に送信し、サーバ側で大腸癌や胃癌等の病理診断を画像処理によって行う。その結果を情報端末側のブラウザで表示する癌等の遠隔診断用複合サーバ装置および遠隔診断プログラムである。遠隔での癌などの病理画像の診断が広範囲かつ自動的に行える。さらにシステム全体のセキュリティおよび個人情報の確保や各国サイバー法等への柔軟な対応が可能となるため、医療分野や健康管理分野等において幅広い利用が期待できる。

関連分野

医療・保健衛生、電算機類、専門技術サービス

発明の名称	ピッキングシステム		
出願人/権利人	KyotoRobotics株式会社	発明者	仲道 朋弘、徐 剛、石田 勉、鈴木 克英、三宅 淳司
出願日	平成29年8月23日	出願番号	2017-159911
公開番号	2019-38047	特許番号	-
法的状態	出願中		

## 代表図



## 発明の概要

物流現場における自動化を実現できる  
ピッキングシステム

## 特徴

物流現場の人的削減や時間短縮を行うためには、荷物の形状をデータベース化する必要がある。しかし形状が安定していない物品は途中で変形してしまうことがある。本発明では、衣類、レトルパウチなど材質が柔らかく形状が変化するものであっても、自動で判別し追加で登録できるので、従来のように全てのピッキング対象物の3次元形状を予めピッキング対象物関連情報登録データベースに登録しておく必要がない。そのため、ピッキングできないという事態を低減でき、物流現場における自動化を実現できる。

発明の名称	ディスプレイ方法およびディスプレイ装置		
出願人/権利人	名古屋電機工業株式会社、株式会社光栄	発明者	森崎 和裕、大塚 久就、田子 和利、阪上 丈一 杉野 真路、中井 英雄
出願日	平成29年8月25日	出願番号	2017-162774
公開番号	2019-40102	特許番号	-
法的状態	出願中		

## 代表図

- 10...出水ユニット  
20...支持部  
20a...梁部  
20b...支柱  
30...給水部  
30a...ポンプ  
30b...タンク  
30c...給水管  
40...出水制御部  
40a...制御部  
40b...弁  
40c...配線

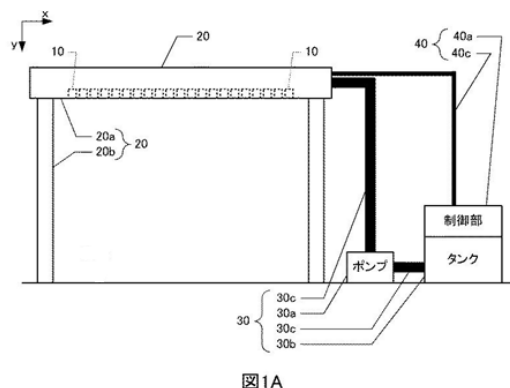


図1A

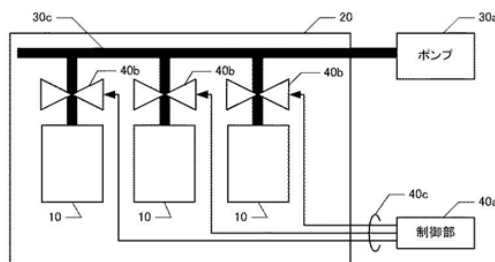


図1B

## 発明の概要

水で形成される画像の判読性を向上させるディスプレイ方法

## 特徴

本発明のディスプレイ方法は、所定の面に複数の出水孔が2次元的に配置された複数の出水ユニットを、所定の面に平行な方向に1列に並べ、複数の出水ユニットのそれぞれにおいて出水孔から水を出水することによって画像を表示する。

給水部からの水の給水タイミングを調整することで、水の落下方向に任意の画像を形成するので、表示面に2次元的な画像を映し出せる。

ディスプレイ装置の設置場所は路面上に限定されず、公園、アミューズメント施設等にも設置可能である。

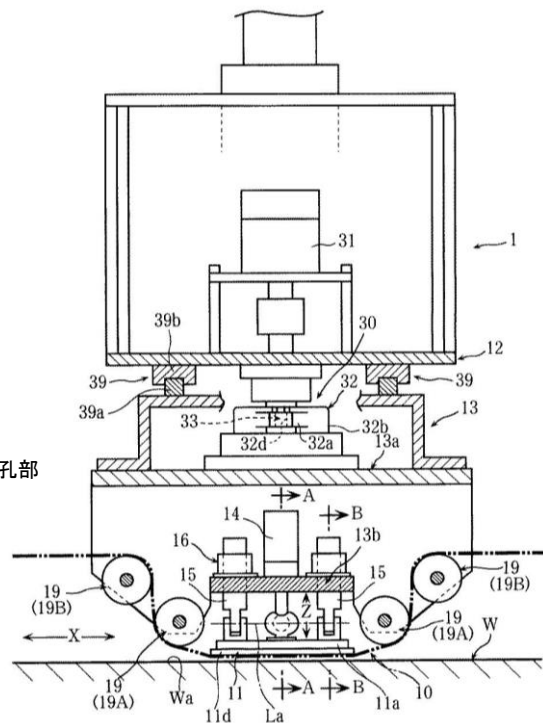
## 業務用機械

## 熟練した技量がなくとも美しく研磨できる曲面研磨装置

発明の名称	曲面研磨装置		
出願人/権利人	株式会社松田製作所	発明者	徳竹 仁志
出願日	平成29年8月28日	出願番号	2017-163036
公開番号	2019-38082	特許番号	6422538
法的状態	登録中		

## 代表図

- 1 ベルト研磨ユニット  
 10 研磨ベルト  
 11 押圧部材 11a 基台部材  
 11d 低摩擦材  
 12 ユニットベース部材  
 13 押圧ベース部材 13a 被取付部  
 13b 下部側の被取付部(固定部)  
 14 押圧用アクチュエータ  
 15 ガイド軸部材  
 16 上下スライド軸受部材  
 19 ローラ  
 19A, 19B 補助用ローラ  
 30 往復駆動手段  
 31 往復動用モータ  
 32 連結部材  
 32a 先端部 32b 基端部 32d 連結孔部  
 33 受け軸部材  
 39 直線往復動ガイド手段  
 39a 往復動用ガイドレール部材  
 39b 往復動用スライダ部材  
 A, B 軸  
 La 軸心  
 W ワーク  
 Wa 被研磨上面  
 X 縦方向  
 Z 上下方向(高さ方向)



## 発明の概要

熟練した技量がなくとも美しく効率良く被研磨上面の研磨を行える曲面研磨装置

## 特徴

本発明は、熟練した技量がなくとも被研磨上面をムラなく美しく仕上げられる研磨装置である。横断面が湾曲凸状である被研磨上面の研磨作業を機械化・自動化できる。そのため、被研磨上面の研磨を容易かつ迅速に効率良く行える。また、第1ユニット作動中に、第2ユニット研磨ベルトの交換作業等の保守・点検作業を行える。しかも、第1ベルト研磨ユニットを粗加工用とし、第2ベルト研磨ユニットを仕上げ加工用とすれば、粗加工と仕上げ加工を容易かつ迅速に自動で行うことができる。

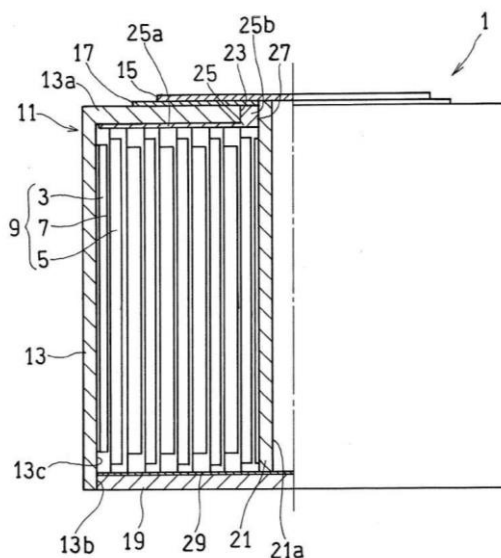
関連分野

加工技術、電気機械、電子部品・素子

発明の名称	密閉型蓄電装置		
出願人/権利人	Amaz技術コンサルティング合同会社	発明者	雨堤 徹
出願日	平成29年9月1日	出願番号	2017-168301
公開番号	2019-46639	特許番号	-
法的状態	出願中		

## 代表図

- 1 電池
- 3 正極体
- 5 負極体
- 7 セパレータ
- 9 電極体
- 11 外装ケース
- 13 ケース本体
- 13a ケース本体の底部
- 13b ケース本体の開口部
- 13c ケース本体の内周面
- 15 平板状電極端子部材
- 17 シール部材
- 19 蓋板部材
- 21 リード体
- 21a 中空部
- 23 挿通孔
- 25 挿通孔
- 25a 円盤状の基部
- 25b 突起部
- 27 嵌合孔
- 29 第2絶縁体



## 発明の概要

封止構造周辺の無駄な空間を低減して体積エネルギー密度を向上させた密閉型蓄電装置

## 特徴

本発明によれば、ケース本体の電極端子部材が配置される底部と反対側の部分に蓋板部材を配置して溶接により接合するので、蓋板部材の構造を簡素化できる。その結果、蓄電装置全体の寸法が低減され、組立工程も簡易化できる。シール材はヒートシール材であってもよく、ヒートシール部材を用いて封止を行うことにより、従来の封止構造と遜色ない密閉性を、比較的簡易な工程によって実現できる。封止構造周辺の、電力生成に寄与しない無駄な空間が低減されるので、体積エネルギー密度が向上する。本発明は電池以外の密閉式蓄電装置にも適用できる。



## 業務用機械

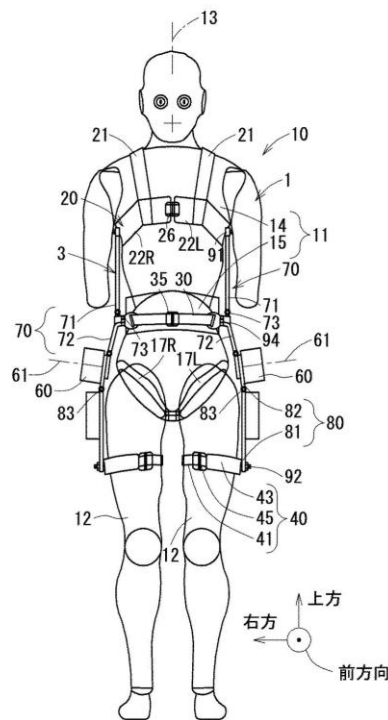
## 農作業やリハビリを助ける装着型支援ロボット装置

発明の名称	装着型支援ロボット装置		
出願人/権利人	パワーアシストインターナショナル株式会社	発明者	八木 栄一
出願日	平成29年7月27日	出願番号	2018-519508
公開番号	WO2018/034128	特許番号	6485596
法的状態	登録中		

## 代表図

- 1 装着型支援ロボット装置  
 3 アシスト駆動機構  
 10 装着者  
 11 体幹  
 12 大腿  
 13 正中矢状面  
 14 体幹上部  
 15 体幹下部  
 17R・L 股関節の中心  
 20 体幹上部保持具  
 21 肩ベルト  
 22R・L 胸ベルト  
 26 連結具  
 30 体幹下部保持具  
 35 連結具  
 40 大腿保持具  
 41 ベルト本体  
 43 保持片  
 45 連結具

- 60 駆動源  
 61 軸線  
 70 上アーム  
 71 第1上アーム片  
 72 第2上アーム片  
 73 第3受動回転軸  
 80 下アーム  
 81 第1下アーム片  
 82 第2下アーム片  
 83 第4受動回転軸  
 91 物体センサ  
 92 第2受動回転軸  
 94 取り付け手段



## 発明の概要

少ない駆動源を備え、構成を簡略化した装着型支援ロボット装置

## 特徴

本発明は、装着者が行なう力作業などを支援する装着型支援ロボット装置である。足の着地状態を判断するための加速度センサが備えられないので、構成が簡略化される。農業の作業支援のために用いられ、農業用以外に工場用や物流用や建設用と、介護用と、身体機能を回復するために歩行リハビリテーション支援用として使用できる。さらに降雪地帯では、雪かき作業に使用できる。災害時の緊急救助作業およびがれきなどの災害ごみの搬出作業などにも使用可能である。

関連分野

電気機械、専門技術サービス、医療・保健衛生